

Wiedenmann ZE Konfigurationsbeispiele - Hardware

				hohe Dynamik		niedrige Dynamik		Gewicht (kg)	Max. Drehmoment (daN.m)
		max. Tragfähigkeit (kg)	Länge (mm)	Höchstgeschwindigkeit (m/s)	max. acc. (m/s²)	Höchstgeschwindigkeit (m/s)	max. acc. (m/s²)		
<b>ZE Knickarm mit Doppelgelenk</b> 	5ZS1 A 050 1A**A0-000	50	3000	2	0,9	0,35	0,9	136	480
	5ZS1 B 050 1A**A0-000	50	3600	2	0,9	0,35	0,9	139	580
	5ZS1 C 050 1A**A0-000	50	4200	2	0,9	0,35	0,9	142	680
	5ZS1 D 050 1A**A0-000	50	4700	2	0,9	0,35	0,9	144	770
	5ZS1 A 080 1A**A0-000	80	3000	1,5	0,7	0,35	0,7	136	480
	5ZS1 B 080 1A**A0-000	80	3600	1,5	0,7	0,35	0,7	139	580
	5ZS1 C 080 1A**A0-000	80	4200	1,5	0,7	0,35	0,7	142	680
	5ZS1 D 080 1A**A0-000	80	4700	1,5	0,7	0,35	0,7	144	770
	5ZS1 A 130 1A**A0-000	130	3000	1,15	0,5	0,35	0,5	136	650
	5ZS1 B 130 1A**A0-000	130	3600	1,15	0,5	0,35	0,5	139	790
	5ZS1 C 130 1A**A0-000	130	4200	1,15	0,5	0,35	0,5	142	930
	5ZS1 A 200 1A**A0-000	200	3000	0,75	0,3	0,35	0,3	136	850
	5ZS1 B 200 1A**A0-000	200	3600	0,75	0,3	0,35	0,3	139	1030
	<b>ZE Knickarm mit Einzelgelenk (linker oder rechter Arm)</b> 	5ZS1 E 050 1A**A0-000	50	2760	2	0,9	0,35	0,9	125
5ZS1 F 050 1A**A0-000		50	3360	2	0,9	0,35	0,9	130	520
5ZS1 G 050 1A**A0-000		50	3960	2	0,9	0,35	0,9	130	620
5ZS1 H 050 1A**A0-000		50	4460	2	0,9	0,35	0,9	135	700
5ZS1 E 080 1A**A0-000		80	2760	1,5	0,7	0,35	0,7	125	420
5ZS1 F 080 1A**A0-000		80	3360	1,5	0,7	0,35	0,7	130	520
5ZS1 G 080 1A**A0-000		80	3960	1,5	0,7	0,35	0,7	130	620
5ZS1 H 080 1A**A0-000		80	4460	1,5	0,7	0,35	0,7	135	700
5ZS1 E 130 1A**A0-000		130	2760	1,15	0,5	0,35	0,5	125	590
5ZS1 F 130 1A**A0-000		130	3360	1,15	0,5	0,35	0,5	130	720
5ZS1 G 130 1A**A0-000		130	3960	1,15	0,5	0,35	0,5	135	850
5ZS1 E 200 1A**A0-000		200	2760	0,75	0,3	0,35	0,3	125	770
5ZS1 F 200 1A**A0-000		200	3360	0,75	0,3	0,35	0,3	130	940

Optionen	
ELS	WLL Energieversorgung Kabel heben Spiralkabel Wagen (für Schienenversion) IP 54
R2A	Armlänge Beweglichkeit Montage
Zii	Griffposition Grifflänge Verbindungen IP42 Befestigung mit Edelstahl Ton Karte

				hohe Dynamik		niedrige Dynamik		Gewicht (kg)
		max. Tragfähigkeit (kg)	Gewicht (kg)	Höchstgeschwindigkeit (m/s)	max. acc. (m/s²)	Höchstgeschwindigkeit (m/s)	max. acc. (m/s²)	
<b>ZE Rail für Schienensysteme</b> 	5ZS1 R 050 1A**A0-000	50	30	2	0,9	0,35	0,9	30
	5ZS1 R 080 1A**A0-000	80	35	1,5	0,7	0,35	0,7	30
	5ZS1 R 130 1A**A0-000	130	35	1,15	0,5	0,35	0,5	30
	5ZS1 R 200 1A**A0-000	200	35	0,75	0,3	0,35	0,3	30
	5ZS1 R 300 1A**A0-000	300	35	0,5	0,3	0,35	0,3	30

## Wiedenmann ZE Konfigurationsbeispiel - Software

Kenndaten	BASIC	MIDDLE	ADVANCED
virtuelle Stopps geteilt von allen Profilen (mit Anzeige auf dem Bildschirm)	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
virtuelle Stoppsunabhängig von Profilen (mit Anzeige auf dem Bildschirm)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Manueller Modus als Hilfe zum Kabelwechsel	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Drei verfügbare Sprachen anpassbar von Kundenwünschen im EQUIPT DEPT. Profil	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Bewegungen gekühlt durch die Anwendtheit der Hände	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Dynamische Stabilitätskontrolle (DSC)	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Antishock System (ASS)	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Einschränkung von Abwärtsbewegungen abhängig von der Neigung	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Display von einem Ereignisprotokoll	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Schutz durch ein Passwort	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Automatischer Start bei einem festgelegten Profil (Ohne Passwort)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Konfiguration von Dynamik (Geschwindigkeit/Beschleunigung)	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Kommunikation via CANopen Industriebussystem	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Bildschirmschoner	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Möglichkeit einen slave Griff zu befehlen	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
zusätzliche Sprache anstatt der örtlichen Sprache	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

Ze'Soft SANS_OUTIL (no I/O oder fest / lösen Management)	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ze'Soft VAC (Vacuum Schalter + Alarm board + Energiekontrolle)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ze'Soft GRIP (mit Fest OK und Lösen OK Sensoren)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ze'Soft GRIP_2 (Ohne Fest OK und Lösen OK Sensoren)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ze'Soft GRIP_3 (Mit nur einem Fest OK Sensor)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ze'Soft GLASS V (vertikal)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ze'Soft GLASS P (Gelenklagerung)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ze'Soft GLASS R (rotierende)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ze'Soft GLASS PR (Gelenklagerung & rotierend)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ze'Soft GLASS RI (rotative & ruhend)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ze'Soft GLASS VI (vertikal & ruhend)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

Niedrige Dynamik	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Hohe Dynamik	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Mono-Benutzer	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Multi-Benutzer	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Oscilloscope1	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Oscilloscope2	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Display 1 & 2	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Personal display	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ruhe Zone	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Alarm board	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Meeting zone	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
2-hands cmd	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
2 Lasten	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
G/R Autopres.	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Permanent fest	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
PWM Leistung	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
G/R Filtern	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
G/R Gewichtskontrolle	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Self G/R	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Befehlsbutton	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Loadcell	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
CL gleiten	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
CL biegen	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

## Legende:

- : functionality integrated in this version of software license
- : functionality available for this version of software license
- : functionality not provided for this version of software license